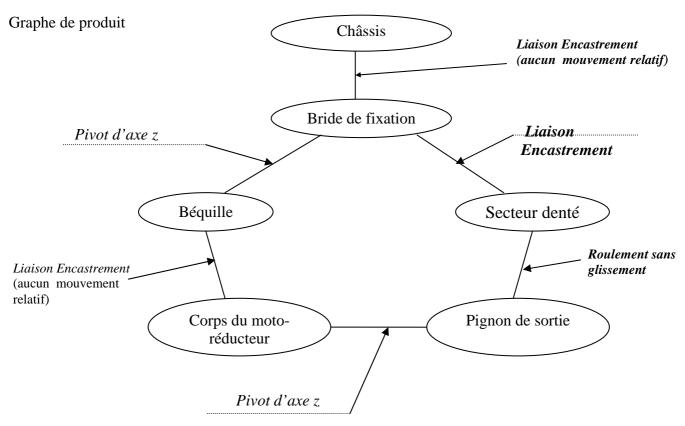
# BEQUILLE ELECTRIQUE MOTO : Corrigé

	QUESTI REPONSES					
ON			2			
Q1.	Q1.1 Fp11 : Soulever la roue arrière de la moto					
01	2	Assessment to the District of the state of t				
Q1.	.2	Augmenter le couple : Réducteur et secteur denté	2.2.2			
		Fournir l'énergie électrique : Batterie	2+2+2			
0 01	Transformer l'énergie électrique en énergie mécanique de rotation : Moteur					
Q1. Q1.		Voir document réponse 1				
-		Voir document réponse 1	4			
Q2.	1	Eq. Moment $/Az$ : Dy = mg . (AG/AD)= 370. 9 ,81 (975/1170) = 3024N	2+2			
Q2.2	2	Voir document réponse 2	2 + 2 +			
		von doeument reponse 2	3			
Q2.	3	$C = 7000.\cos 20^{\circ}.0.0075 = 49,33 \text{ N.m}$	2			
Q2.		C = 7000.00320 .0.0073 = 19,53 14.111				
Q2.	1	$\eta = 0.6$	2			
Q2.	·· <b>-</b>	rapport de réduction : $8,465.\ 10^{-4}$	2			
		Cu moteur: $(53.16 \times 8.465 \cdot 10^{-4}) / 0.6 = 75 \cdot 10^{-3} \text{N.m}$				
Q2.	5	On déduit des caractéristiques pour un couple de 7510 <sup>-3</sup> N.m:				
Q2.		Pu moteur = 70W	1			
		N moteur = 9250 tr/min	$\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$			
			1			
		$\eta \text{ moteur} = 0.733$	2			
		On en déduit Pa = Pu / $\eta$ = 70/0,733 = 95,45 W	$\begin{bmatrix} 2 \\ 2 \end{bmatrix}$			
		I moteur = Pa / U = $95,45/12 = 7,95 \text{ A}$				
Q2.	6	La plage de fonctionnement du moteur se situe dans sa zone de rendement maximum. Le moteur convient parfaitement	2			
Q2.	7	Le moteur supporterait très bien cette surcharge (la puissance est maximum pour	2			
Q2.	. 7	un couple de 205,13 mN.m), par contre, il n'en serait certainement pas de même pour le pignon de sortie réducteur	2			
Q2.8	8	Fonction: Distribuer solution constructive: Transistor et relais	1+1			
Q2.	.9	Pont en H	2			
		Pour inverser le sens de rotation d'un moteur à CC, il faut inverser la tension à	(schéma)			
		ses bornes.	2			
		Donc : un sens de rotation du moteur pour K1 et K4 alimentés	2			
		l'autre sens de rotation pour K2 et K3 alimentés	(explications)			
Q2.	.10	Pour le débéquillage, le courant moteur est très faible car le pignon de sorti	1			
		réducteur est principalement entraîné par le poids de la moto.	1			
2		Donc le fait de choisir un contact dont le PC (20A) est plus faible se justifie.				
02.		Done le fait de choisir un contact dont le 1 e (2011) est plus faible se justifie.				
Q2.	11	$Q = 18 \times 5.8 = 104.4 \text{ C} = 0.029 \text{ A.h ou } 29\text{mAh}$	2			
Щ Q2.	.11	Ų − 10 x J,0 − 104,4 C − 0,023 A.II 0u 23IIIAII				

	Q2.12	La surcapacité imposée par le constructeur est de 10A.h  1 cycle de montée correspond à une consommation de 0,029 ce qui est négligeable par rapport à la capacité de la batterie.  Le changement de batterie ne se justifie donc pas	2
	Q3.1	capteurs, bouton poussoir, module de gestion	2
	Q3.2	Fch et Fcb sont au niveau logique Haut ( 1 logique )	2
	Q3.3	Une surcharge moteur provoque la montée automatique de la béquille jusqu'au fin de course Fch	2
	Q3.4	4 portes logiques ET et 4 portes logiques NON OU à 2 entrées	2
	Q3.5	$D = Fcb \cdot BPd \cdot (\overline{M + BPm + S})$ $M = Fch \cdot (BPm + M + S)$ $B = Fcb \cdot Fch$	3
	Q3.6	Le constructeur a choisi cette solution pour assurer systématiquement une montée totale de la béquille. Le cas contraire pouvant engendrer, en conduite, une chute de la moto si la béquille est partiellement rentrée.	6
	Q3.7	Image du couple moteur	2
	Q3.8	Voir le document réponse DR3	6
Etude 3	Q3.9	On constate d'après les résultats du tableau (Q33) que V4 change de niveau pour un seuil de courant moteur supérieur à 8A. La contrainte du cahier des charges est respectée.	3

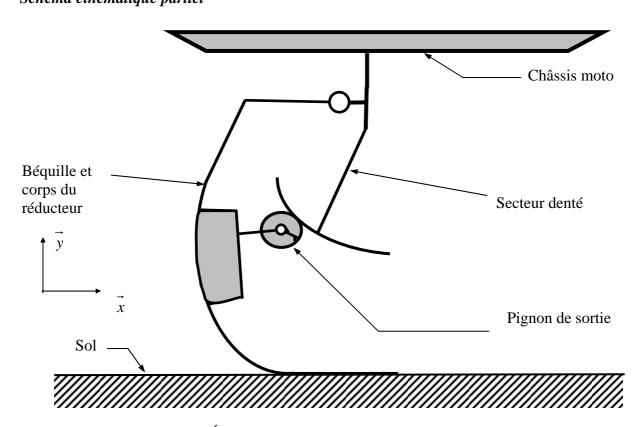
### Document réponse 1

#### Question 1.3:



Question 1.4

#### Schéma cinématique partiel

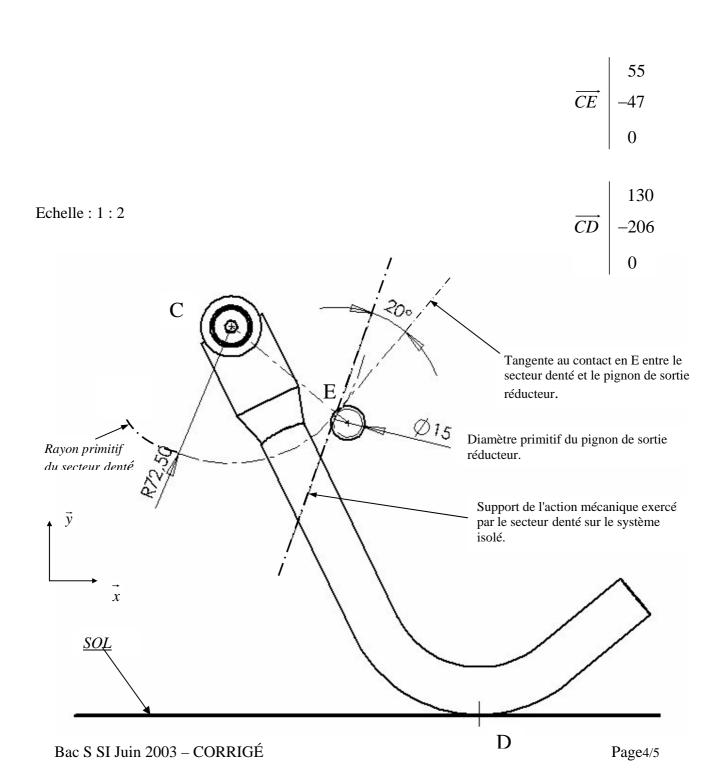


### Document réponse 2

### Question 8

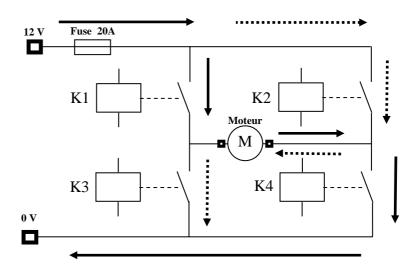
Système matériel isolé (béquille + moto + réducteur) seul le pignon de sortie est représenté.

Echelle: 1:2



## Document réponse 3

Question 2.9 Schéma de puissance



Question 3.8

Evolution des signaux de la chaîne de détection de surcharge moteur

Echelon de	V1 (V)		V2 (V)		V3	V4
courant moteur	$V1_0$	V1∞	$V2_0$	V2∞	(V)	(V)
7,9 A 10s to	0,2	0,79	8,8	6,44	5,04	0
8,3A 6A — 2s	0,6	0,83	7,2	6,28	4,92	1 ou 12 v
9 A 4A 1 s	0,4	0,9	8	6	4,88	1 ou 12 v